

Synthèse Algébrique

Formation Systèmes à Événements Discrets

1ère édition
Janvier 2024



Introduction

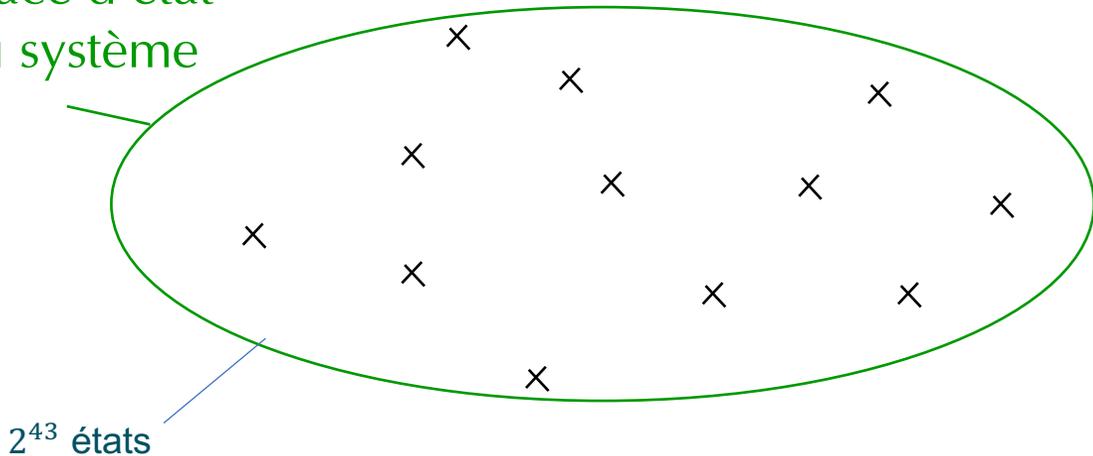
Synthèse Algébrique

Considérons une chaîne manufacturière

⇒ 43 entrées / 30 sorties



Espace d'état
du système



Vecteur Entrées

$$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \end{bmatrix}$$

?

Vecteur Sorties

$$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \end{bmatrix}$$

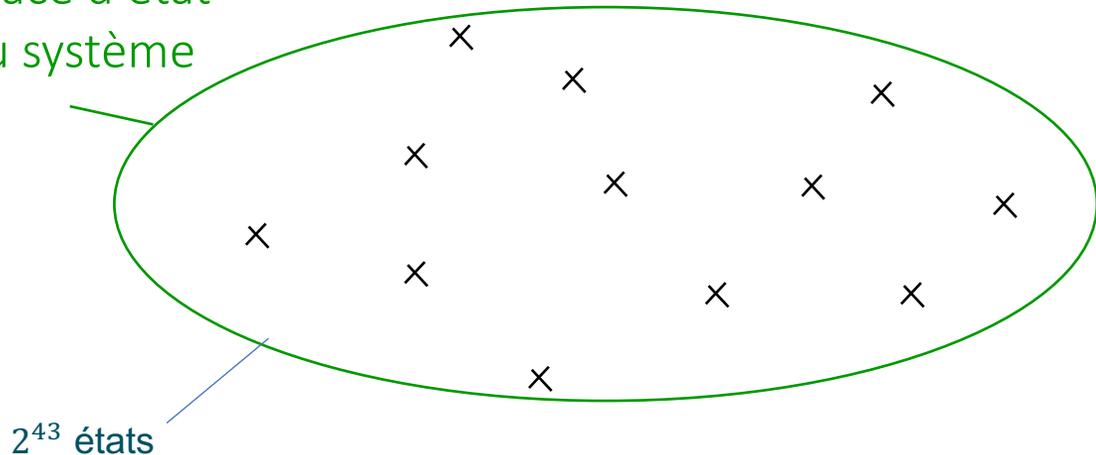
Synthèse Algébrique

Considérons une chaîne manufacturière

⇒ 43 entrées / 30 sorties



Espace d'état
du système



Vecteur Entrées

$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \end{bmatrix}$

Vecteur Sorties

$\begin{bmatrix} S_1 \\ S_2 \\ S_3 \\ \vdots \\ S_j \end{bmatrix}$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i)$$

Equation algébrique

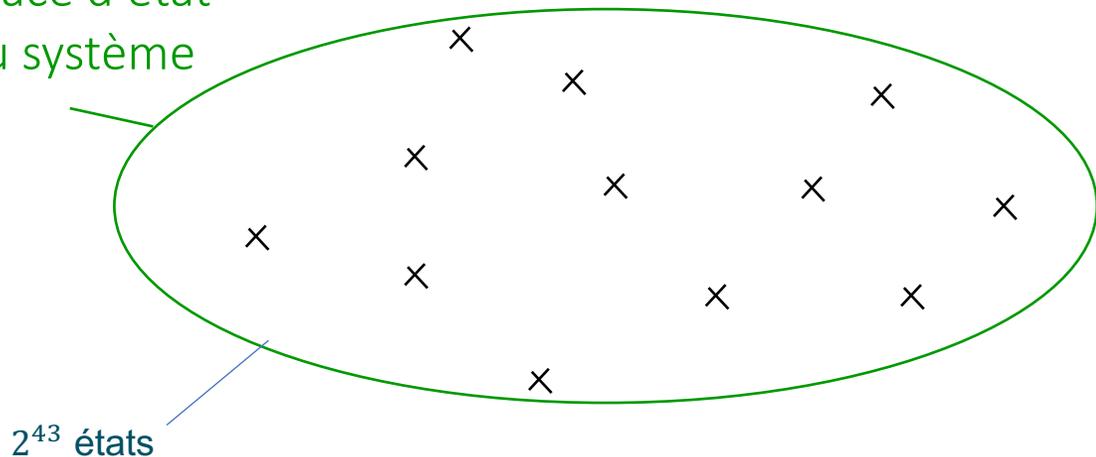
Synthèse Algébrique

Considérons une chaîne manufacturière

⇒ 43 entrées / 30 sorties



Espace d'état
du système



2^{43} états

L'évolution d'un système n'est
qu'un ensemble d'équations algébriques

Vecteur Entrées

$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \end{bmatrix}$

Vecteur Sorties

$\begin{bmatrix} S_1 \\ S_2 \\ S_3 \\ \vdots \\ S_j \end{bmatrix}$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i)$$

Equation algébrique

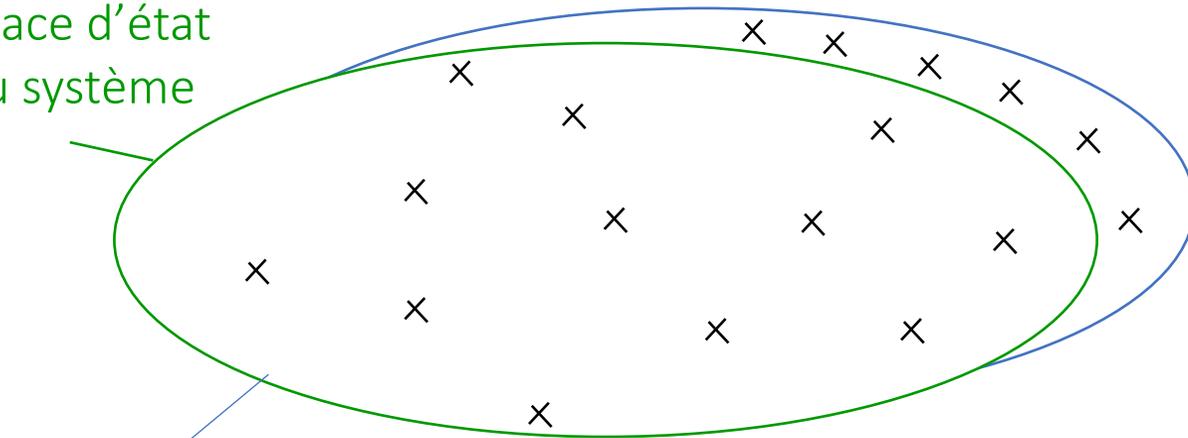
Synthèse Algébrique

Considérons une chaîne manufacturière

⇒ 43 entrées / 30 sorties



Espace d'état
du système



2^{43} états

Besoin d'augmenter l'espace
d'état avec des variables internes

L'évolution d'un système n'est
qu'une suite d'équations algébriques

Vecteur Entrées

$$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \end{bmatrix}$$

Vecteur Sorties

$$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \end{bmatrix}$$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i)$$

Equation algébrique

Synthèse Algébrique

Considérons une chaîne manufacturière

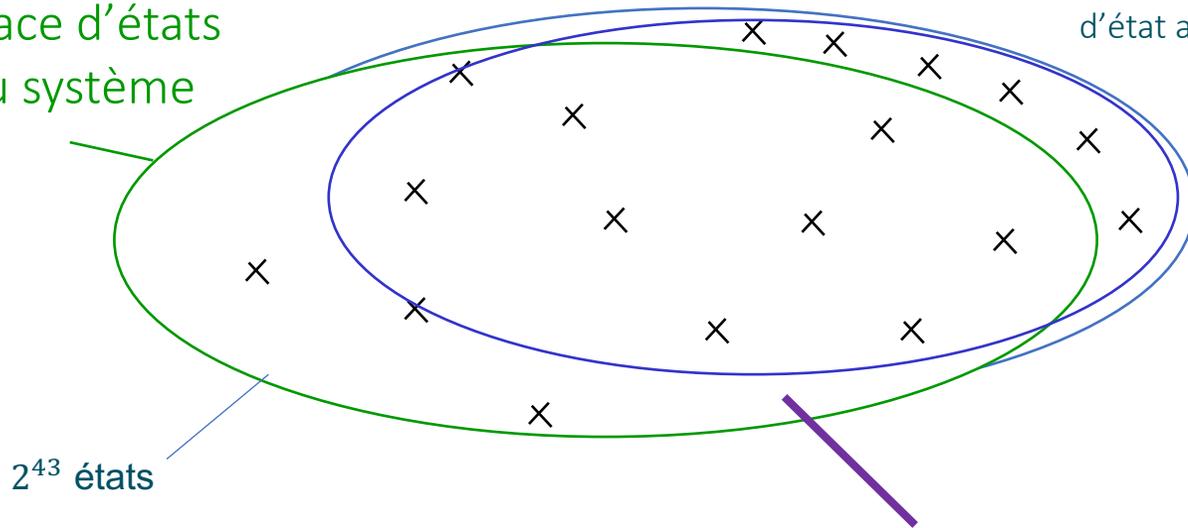


⇒ 43 entrées / 30 sorties

Besoin d'augmenter l'espace d'état avec des variables internes

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i, x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Espace d'états du système



2^{43} états

L'évolution d'un système n'est qu'une suite d'équation algébrique

Espace représentant ce que je souhaite faire du système

Vecteur Entrées

$$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \end{bmatrix}$$

Vecteur Sorties

$$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \end{bmatrix}$$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i)$$

Equation algébrique

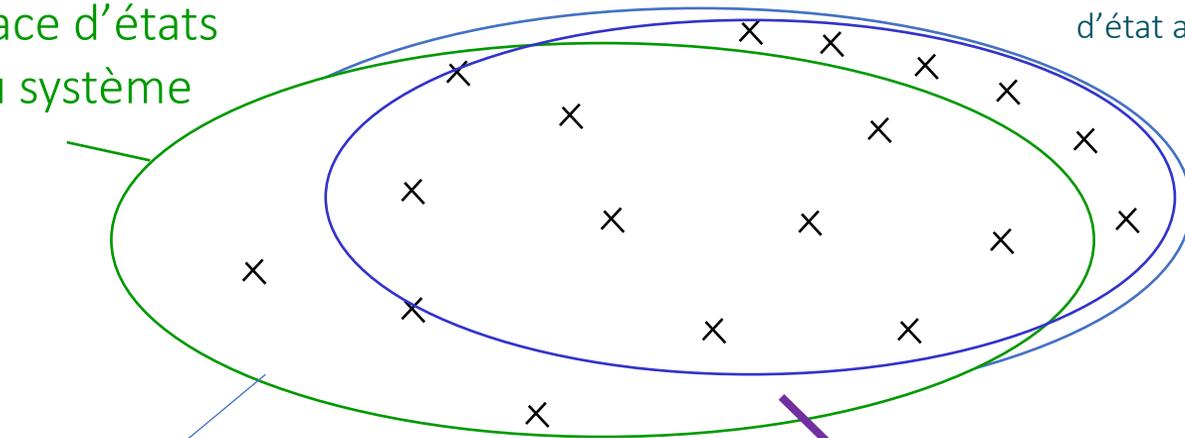
Synthèse Algébrique

Considérons une chaîne manufacturière



⇒ 43 entrées / 30 sorties

Espace d'états
du système



2^{43} états

L'évolution d'un système n'est
qu'une suite d'équation algébrique

Espace représentant ce
que je souhaite faire du système

Besoin d'augmenter l'espace
d'état avec des variables internes

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i, x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Vecteur Entrées + variables

$$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

Vecteur Sorties
+ variables

$$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i, x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Equation algébrique

Synthèse Algébrique

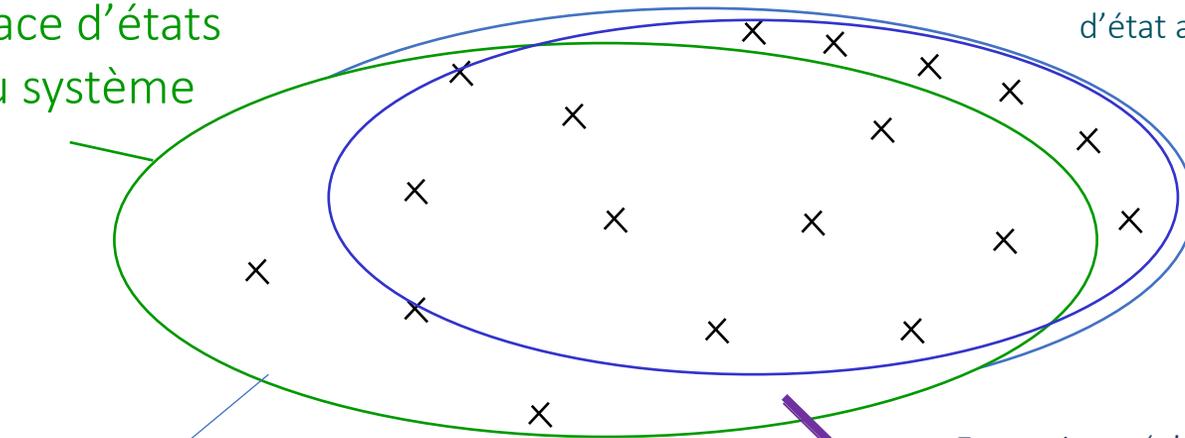
Considérons une chaîne manufacturière



⇒ 43 entrées / 30 sorties

Espace d'états
du système

Besoin d'augmenter l'espace
d'état avec des variables internes



2^{43} états

En pratique, 'n' spécifications
réalisées par 'm' concepteurs

Espace représentant ce
que je souhaite faire du système

L'évolution d'un système n'est
qu'une suite d'équation algébrique

Vecteur Entrées + variables

Vecteur Sorties
+ variables

$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$

$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i, x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Equation algébrique

Synthèse Algébrique

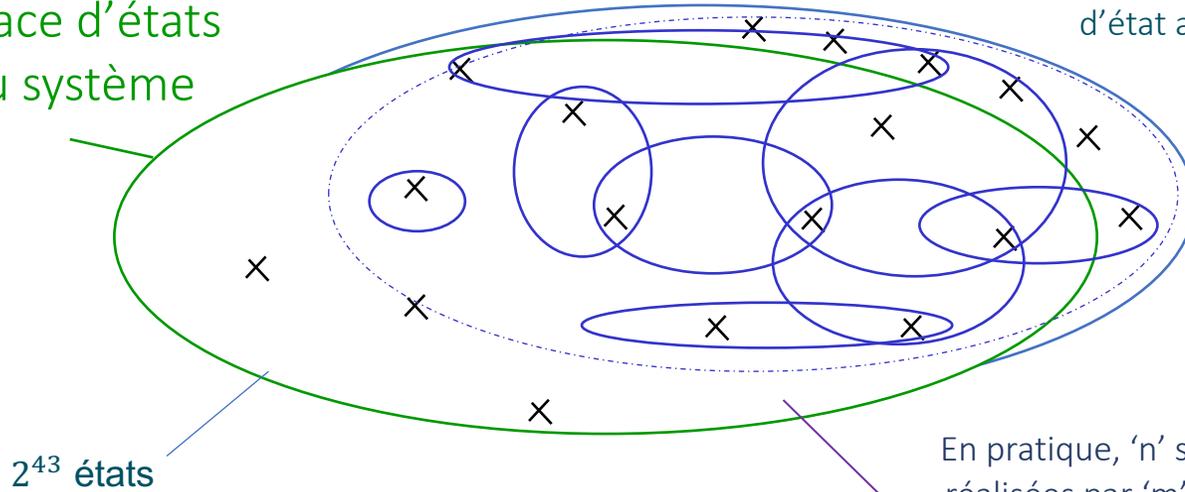
Considérons une chaîne manufacturière

⇒ 43 entrées / 30 sorties



Besoin d'augmenter l'espace d'état avec des variables internes

Espace d'états du système



2^{43} états

En pratique, 'n' spécifications réalisées par 'm' concepteurs

Espace représentant ce que je souhaite faire du système

L'évolution d'un système n'est qu'une suite d'équation algébrique

Vecteur Entrées + variables

$$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

Vecteur Sorties + variables

$$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

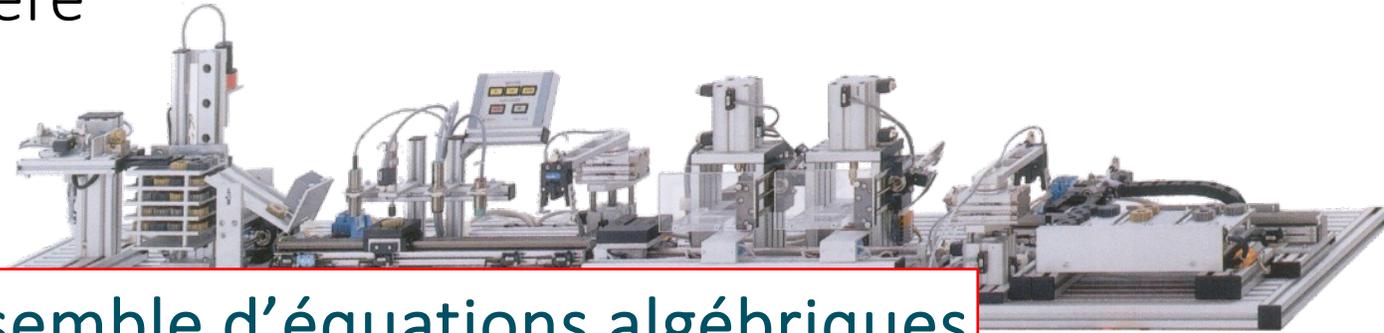
$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i, x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Equation algébrique

Synthèse Algébrique

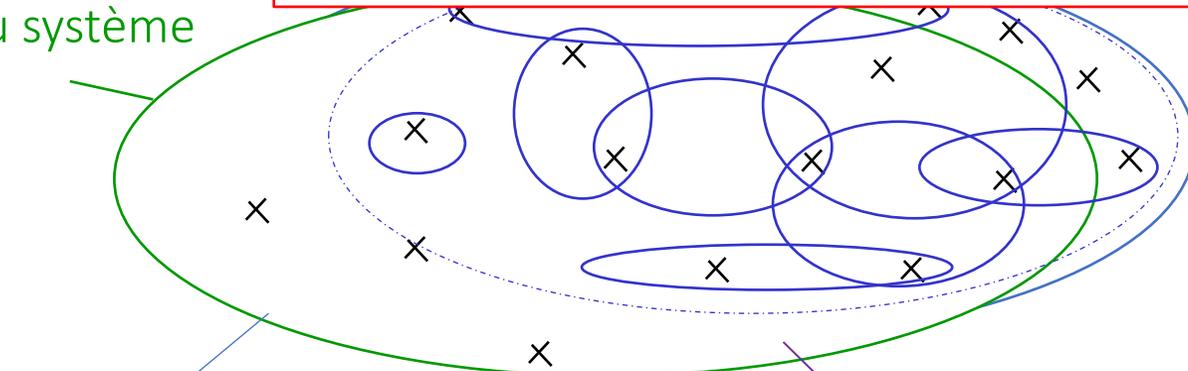
Considérons une chaîne manufacturière

⇒ 43 entrées / 30 sorties



Comment trouver un ensemble d'équations algébriques garantissant le respect des spécifications ?

Espace d'états du système



2^{43} états

En pratique, 'n' spécifications réalisées par 'm' concepteurs

Espace représentant ce que je souhaite faire du système

L'évolution d'un système n'est qu'une suite d'équation algébrique

Vecteur Entrées + variables

$$\begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \\ \vdots \\ e_i \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

Vecteur Sorties + variables

$$\begin{bmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \\ \vdots \\ s_j \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$s_2 = F(e_1, e_2, \dots, e_i, x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Equation algébrique

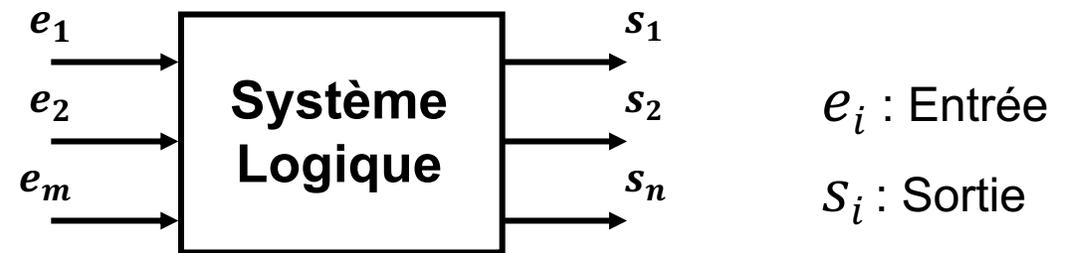
Rappels

Système combinatoire / séquentiel

- Système logique **combinatoire**

- Système dont les entrées et sorties ont une valeur logique (0 ou 1)
- Système pour lequel la valeur de chaque **sortie** à **tout instant k** est déterminée à partir de la valeur des **entrées** à **cet instant k**.

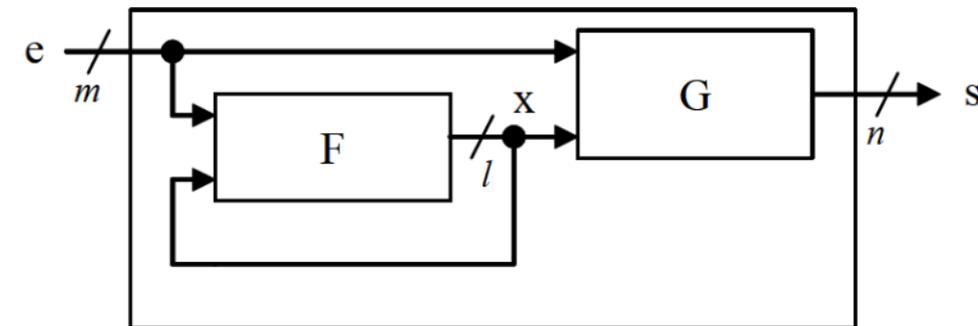
$$\begin{cases} s_1[k] = F_1(e_1[k], \dots, e_m[k]) \\ \vdots \\ s_n[k] = F_n(e_1[k], \dots, e_m[k]) \end{cases}$$



- Système logique **séquentiel**

- Système dont la valeur $s_i[k]$ d'au moins une de ses sorties ne peut être déterminée uniquement à partir des seules valeurs de $e_j[k]$ à ce même instant k.
- Ces sorties $s_i[k]$ dépendent également de la valeur antérieure de certaines entrées.
- L'évolution des valeurs antérieures est vue par variables internes du système

$$s_n[k] = F_n(e_1[k], \dots, e_m[k], x_1[k], x_2[k], \dots, x_l[k])$$



Structure d'algèbre de Boole

- Caractéristique

- Une algèbre de Boole est une structure algébrique basée sur un ensemble d'éléments et comportant 3 opérations internes satisfaisant 9 axiomes.
 - \mathbf{S} : Ensemble support de l'algèbre
 - $+, \cdot$: Opérateurs binaires internes
 - $\bar{}$: Opérateur unaire interne
 - $0, 1$: Éléments particuliers de \mathbf{S}

- Axiomes

$$x \cdot y = y \cdot x \quad x + y = y + x$$

Commutativité

$$x \cdot (y + z) = (x \cdot y) + (x \cdot z)$$

Distributivité

$$x + (y \cdot z) = (x + y) \cdot (x + z)$$

$$x \cdot 1 = x \quad x + 0 = x$$

Éléments neutres

$$x \cdot \bar{x} = 0 \quad x + \bar{x} = 1$$

Éléments complémentaires

$$0 \neq 1$$

Structure d'algèbre de Boole

- Algèbre des variables booléennes
 - Ensemble : $S = \{ 0, 1 \}$
 - Éléments particuliers : $0, 1$
 - Opérations : \vee, \wedge, \neg

- Algèbre des sous-ensembles d'un ensemble E
 - Ensemble : $P(U) = \{ \emptyset, \dots, E \}$
 - Éléments particuliers : \emptyset, E
 - Opérations : $\cup, \cap, \mathcal{C}_E$

Synthèse algébrique

Synthèse Algébrique

Données d'entrée

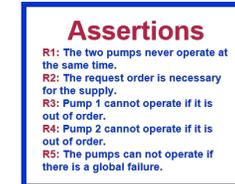
- Fragments de spécification donnés dans des formalismes différents (informel ou formel):
- Règles de sécurité,
- Fonctionnalités, ...

Pourquoi une synthèse algébrique ?

- Limite l'explosion combinatoire
- Vérifie la cohérence des spécifications
- Pour exprimer toutes les conditions dans l'espace de solution

Résultat attendu

- Lois de commande à implanter



Fragments de spécification



Synthèse algébrique



**Equations paramétriques
représentant l'espace de solution**

Synthèse Algébrique : formalisation des exigences

- Propositions simples

- Il suffit d'avoir 'A' pour avoir 'B'.

$$A \leq B \Leftrightarrow A \Rightarrow B$$

- Il faut avoir 'A' pour avoir 'B'.

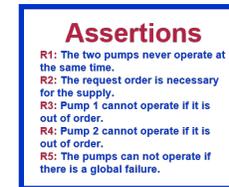
$$B \leq A$$

- Il est nécessaire et suffisant d'avoir 'A' pour avoir 'B'.

$$\begin{cases} A \leq B \\ B \leq A \end{cases} \Leftrightarrow A = B$$

- 'A' et 'B' ne peuvent pas avoir lieu simultanément.

$$A \cdot B = 0$$



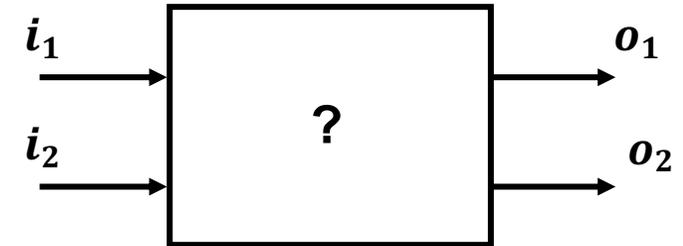
Fragments de spécification



Equations paramétriques
représentant l'espace de solution

Synthèse Algébrique : intérêt

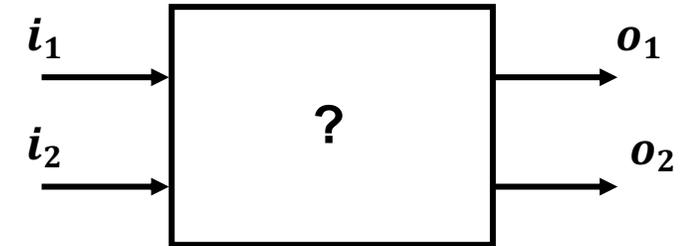
- **Comportement attendu**
 - R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
 - R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
 - R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément vrais.
- **Approches classiques**
 - Identification d'une solution
⇒ Êtes-vous chanceux ?
 - Renseignement d'une table de vérité
⇒ Laborieux quand la taille augmente
- **Synthèse Algébrique**
 - Résolution d'un système d'équations entre des fonctions booléennes



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	x	0
0	1	x	x
1	0	1	0
1	1	1	0

Synthèse Algébrique : intérêt

- **Comportement attendu**
 - R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
 - R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
 - R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément vrais.
- **Approches classiques**
 - Identification d'une solution
⇒ Êtes-vous chanceux ?
 - Renseignement d'une table de vérité
⇒ Laborieux quand la taille augmente
- **Synthèse Algébrique**
 - Résolution d'un système d'équations entre des fonctions booléennes



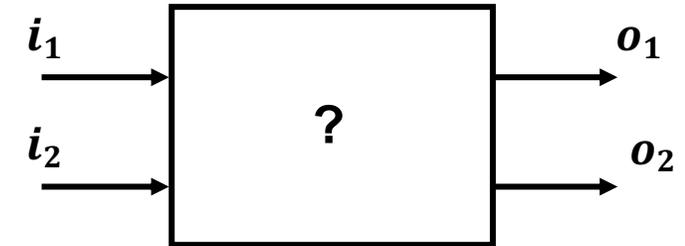
i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	0	0
0	1	1	x
1	0	1	0
1	1	1	0

$$o_1 = i_1 + i_2$$

$$o_2 =$$

Synthèse Algébrique : intérêt

- **Comportement attendu**
 - R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
 - R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
 - R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément vrais.
- **Approches classiques**
 - Identification d'une solution
⇒ Êtes-vous chanceux ?
 - Renseignement d'une table de vérité
⇒ Laborieux quand la taille augmente
- **Synthèse Algébrique**
 - Résolution d'un système d'équations entre des fonctions booléennes



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	0	0
0	1	1	1
1	0	1	0
1	1	1	0

$$o_1 = \underline{i_1} + i_2$$
$$o_2 = \bar{i_1} \cdot i_2$$

Synthèse Algébrique : intérêt

- **Comportement attendu**

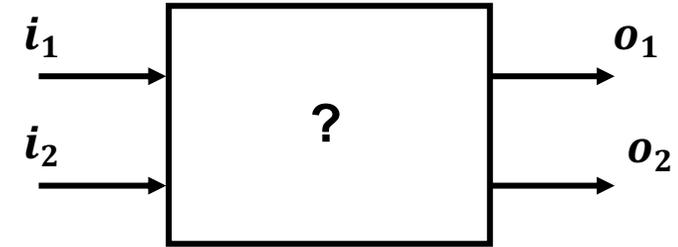
- R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
- R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
- R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément vrais.

- **Approches classiques**

- Identification d'une solution
⇒ Êtes-vous chanceux ? **Nope... (6/256)**
- Renseignement d'une table de vérité
⇒ Laborieux quand la taille augmente

- **Synthèse Algébrique**

- Résolution d'un système d'équations entre des fonctions booléennes



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	0	0
0	1	1	1
1	0	1	0
1	1	1	0



$$o_1 = i_1 + i_2$$
$$o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2$$

Erreur : La valeur dépend de celles fixées précédemment !

Synthèse Algébrique : intérêt

- **Comportement attendu**

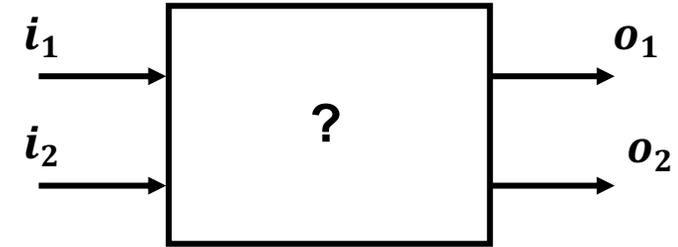
- R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
- R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
- R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément vrais.

- **Approches classiques**

- Identification d'une solution
⇒ Êtes-vous chanceux ? Nope... (6/256)
- Renseignement d'une table de vérité
⇒ Laborieux quand la taille augmente

- **Synthèse Algébrique**

- Résolution d'un système d'équations entre des fonctions booléennes



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	0	0
0	1	0	1
1	0	1	0
1	1	1	0



$$\begin{array}{l} \cancel{o_1 = i_1 + i_2} \\ \cancel{o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2} \end{array} \quad \begin{array}{l} o_1 = i_1 \\ o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2 \end{array}$$

Erreur : La valeur dépend de celles fixées précédemment !

Synthèse Algébrique : intérêt

- **Comportement attendu**

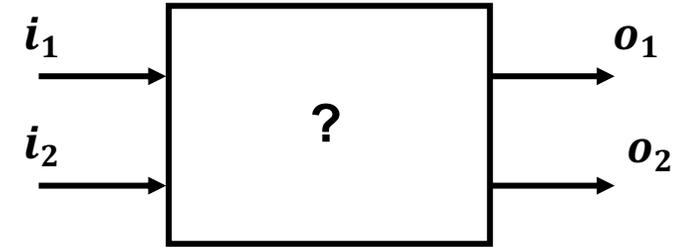
- R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
- R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
- R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément vrais.

- **Approches classiques**

- Identification d'une solution
⇒ Êtes-vous chanceux ?
- Renseignement d'une table de vérité
⇒ Laborieux quand la taille augmente

- **Synthèse Algébrique**

- Résolution d'un système d'équations entre des fonctions booléennes



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	x	0
0	1	x	x
1	0	1	0
1	1	1	0

$$\begin{cases} i_1 \leq o_1 \\ o_2 \leq i_2 \\ o_1 \cdot o_2 = 0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} o_1 = i_1 + p_1 \\ o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2 \cdot \bar{p}_1 \cdot p_2 \end{cases}$$

La synthèse algébrique donne les équations paramétriques permettant d'exprimer toutes les solutions possibles

Synthèse algébrique : Principe de résolution

Tout part des équations booléennes :

→ Ordre 1 : $a \cdot \bar{x} + b \cdot x = 0$

→ Ordre 2 : $a \cdot \bar{x}_1 \cdot \bar{x}_2 + b \cdot \bar{x}_1 \cdot x_2 + c \cdot x_1 \cdot \bar{x}_2 + d \cdot x_1 \cdot x_2 = 0$

→ Ordre n : $C(a, b, c, \dots, x_1, x_2, \dots, x_m) = 0$

Synthèse algébrique : Principe de résolution

Tout part des équations booléennes :

→ Ordre 1 : $a \cdot \bar{x} + b \cdot x = 0$

→ Ordre 2 : $a \cdot \bar{x}_1 \cdot \bar{x}_2 + b \cdot \bar{x}_1 \cdot x_2 + c \cdot x_1 \cdot \bar{x}_2 + d \cdot x_1 \cdot x_2 = 0$

→ Ordre n : $C(a, b, c, \dots, x_1, x_2, \dots, x_m) = 0$

- Pour une équation d'ordre 1 :
il a été démontré que $x = a + \bar{b} \cdot p$ est une solution ssi $a \cdot b = 0$,
avec p un paramètre binaire

Synthèse algébrique : Principe de résolution

Tout part des équations booléennes :

→ Ordre 1 : $a \cdot \bar{x} + b \cdot x = 0$

→ Ordre 2 : $a \cdot \bar{x}_1 \cdot \bar{x}_2 + b \cdot \bar{x}_1 \cdot x_2 + c \cdot x_1 \cdot \bar{x}_2 + d \cdot x_1 \cdot x_2 = 0$

→ Ordre n : $C(a, b, c, \dots, x_1, x_2, \dots, x_m) = 0$

• Pour une équation d'ordre 1 :

il a été démontré que $x = a + \bar{b} \cdot p$ est une solution ssi $a \cdot b = 0$,
avec p un paramètre binaire

• Pour une équation d'ordre 2 :

Si nous posons $\begin{cases} a \cdot \bar{x}_1 + c \cdot x_1 = a_2 \\ b \cdot \bar{x}_1 + d \cdot x_1 = b_2 \end{cases}$ alors, nous devons résoudre $a_2 \cdot \bar{x}_2 + b_2 \cdot x_2 = 0$ (éq. d'ordre 1)

Synthèse algébrique : Principe de résolution

Tout part des équations booléennes (contraintes)

- R1 : Il suffit d'avoir 'i1' pour avoir 'o1'.
- R2 : Il faut avoir 'i2' pour avoir 'o2'.
- R3 : 'o1' et 'o2' ne sont jamais simultanément Vrai.

$$\Rightarrow i1 \leq o1 \Rightarrow i1 \cdot \overline{o1} = 0$$

$$\Rightarrow o2 \leq i2 \Rightarrow o2 \cdot \overline{i2} = 0$$

$$\Rightarrow o1 \cdot o2 = 0$$

Synthèse algébrique

- Nous voulons une unique équation à égalité 0

$$\Rightarrow i1 \cdot \overline{o1} + o2 \cdot \overline{i2} + o1 \cdot o2 = 0$$

- Identification des inconnues $\{x_1 = o1, x_2 = o2\}$

$$\Rightarrow i1 \cdot \overline{x1} + \overline{i2} \cdot x2 + x1 \cdot x2 = 0$$

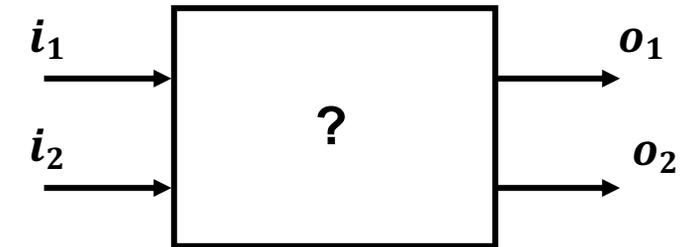
- il faut le mettre sous la forme :

$$a \cdot \overline{x1} \cdot \overline{x2} + b \cdot \overline{x1} \cdot x2 + c \cdot x1 \cdot \overline{x2} + d \cdot x1 \cdot x2 = 0$$

Astuce :

$$i1 \cdot \overline{x1} \cdot (\overline{x2} + x2) + \overline{i2} \cdot (\overline{x1} + x1) \cdot x2 + x1 \cdot x2 = 0$$

$$\Rightarrow i1 \cdot \overline{x1} \cdot \overline{x2} + (i1 + \overline{i2}) \cdot \overline{x1} \cdot x2 + 0 \cdot x1 \cdot \overline{x2} + 1 \cdot x1 \cdot x2 = 0$$



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	X	0
0	1	X	X
1	0	1	0
1	1	1	0

Synthèse algébrique : Principe de résolution

Synthèse algébrique

- il faut le mettre sous la forme :

$$a \cdot \bar{x}_1 \cdot \bar{x}_2 + b \cdot \bar{x}_1 \cdot x_2 + c \cdot x_1 \cdot \bar{x}_2 + d \cdot x_1 \cdot x_2 = 0$$

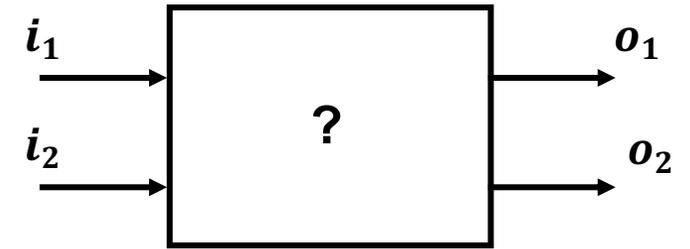
Astuce :

$$i_1 \cdot \bar{x}_1 \cdot (\bar{x}_2 + x_2) + i_2 \cdot (\bar{x}_1 + x_1) \cdot x_2 + x_1 \cdot x_2 = 0$$

$$\Rightarrow i_1 \cdot \bar{x}_1 \cdot \bar{x}_2 + (i_1 + i_2) \cdot \bar{x}_1 \cdot x_2 + 0 \cdot x_1 \cdot \bar{x}_2 + 1 \cdot x_1 \cdot x_2 = 0$$

Solution paramétrique :

$$\begin{cases} o_1 = i_1 + P_1 \\ o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2 \cdot \bar{P}_1 \cdot P_2 \end{cases}$$



i_1	i_2	o_1	o_2
0	0	x	0
0	1	x	x
1	0	1	0
1	1	1	0

6 Solutions possibles

$$\begin{cases} o_1 = i_1 \\ o_2 = 0 \end{cases}$$

$P_1=0$ & $P_2=0$

$$\begin{cases} o_1 = i_1 + i_2 \\ o_2 = 0 \end{cases}$$

$P_1=i_2$ & $P_2=x$

$$\begin{cases} o_1 = i_1 \\ o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2 \end{cases}$$

$P_1=0$ & $P_2=1$

$$\begin{cases} o_1 = i_1 + \bar{i}_2 \\ o_2 = 0 \end{cases}$$

$P_1=i_2$ & $P_2=0$

$$\begin{cases} o_1 = 1 \\ o_2 = 0 \end{cases}$$

$P_1=i_1$ & $P_2=x$

$$\begin{cases} o_1 = i_1 + \bar{i}_2 \\ o_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2 \end{cases}$$

$P_1=i_2$ & $P_2=1$

Synthèse Algébrique : la meilleure solution

Données d'entrée

- Fragments de spécification donnés dans des formalismes différents (informel ou formel):
- Règles de sécurité,
- Fonctionnalités, ...

Pourquoi une synthèse algébrique ?

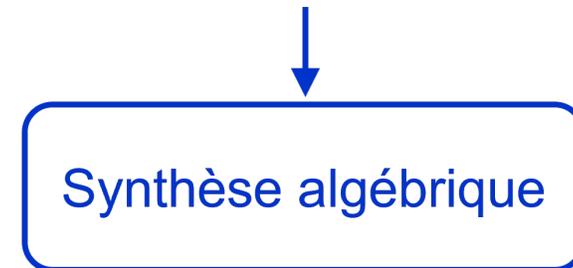
- Limite l'explosion combinatoire
- Vérifie la cohérence des spécifications
- Pour exprimer toutes les conditions dans l'espace de solution

Résultat attendu

- Lois de commande à implanter



Fragments de spécification



Synthèse algébrique

Equations paramétriques
représentant l'espace de solution

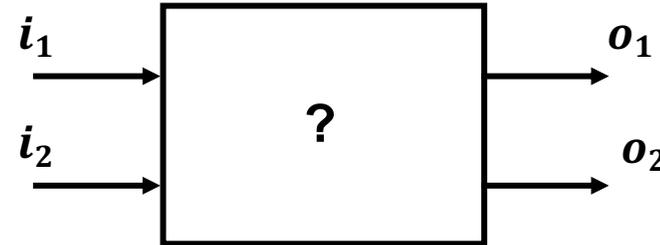
Optimisation pour extraire la loi de commande

Synthèse Algébrique : la meilleure solution

Solution paramétrique

$$\begin{cases} O_1 = i_1 + P_1 \\ O_2 = \bar{i}_1 \cdot i_2 \cdot \bar{P}_1 \cdot P_2 \end{cases}$$

P_1	P_2	O_1	O_2
0	0	i_1	0
0	1	i_1	$\bar{i}_1 \cdot i_2$
1	0	1	0
1	1	1	0



i_1	i_2	O_1	O_2
0	0	x	0
0	1	x	x
1	0	1	0
1	1	1	0

$P_1=0$ & $P_2=0$

Min O_1 & Min O_2

Min O_2 & Min O_1

i_1	i_2	O_1	O_2
0	0	0	0
0	1	0	0
1	0	1	0
1	1	1	0

$P_1=0$ & $P_2=1$

Max O_2 & Min O_1

Min O_1 & Max O_2

i_1	i_2	O_1	O_2
0	0	0	0
0	1	0	1
1	0	1	0
1	1	1	0

$P_1=\bar{i}_1$ & $P_2=1$

Min O_2 & Max O_1

Max O_1 & Max O_2

Max O_1 & Min O_2

i_1	i_2	O_1	O_2
0	0	1	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	1	0

Importance de l'ordre !

$P_1=\bar{i}_2$ & $P_2=1$

Max O_2 & Max O_1

i_1	i_2	O_1	O_2
0	0	1	0
0	1	0	1
1	0	1	0
1	1	1	0

Conclusion

Références bibliographiques

Références bibliographiques

- Hietter, Y. *Synthèse algébrique de lois de commande pour les systèmes à évènements discrets logiques*. Automatique / Robotique. École normale supérieure de Cachan - ENS Cachan, 2009. Français. ⟨NNT : ⟩. ⟨tel-00402699⟩
- Leroux, H. and Roussel, J.-M. *Algebraic synthesis of logical controllers with optimization criteria*. 6th International Workshop on Verification and Evaluation of Computer and Communication Systems VECOS 2012, Aug 2012, Paris, France. pp. 103-114. ⟨hal-00734840⟩
- Ranger, T. *Approche par synthèse algébrique et filtre logique pour la commande des systèmes manufacturiers cyber-physiques*. Automatique. Université de Reims Champagne Ardenne, 2023. Français. ⟨NNT : ⟩. ⟨tel-04255722⟩
- Ranger, T., Philippot, A. and Riera, B. *Manufacturing Tasks Synchronization by Algebraic Synthesis*. IFAC Conference on Embedded Systems, Computational Intelligence and Telematics in Control (CESCIT), 2021, Valenciennes, France. ⟨10.1016/j.ifacol.2021.10.038⟩. ⟨hal-03404408⟩
- Roussel, J.-M. and Lesage, J.-J. (2014). *Design of Logic Controllers Thanks to Symbolic Computation of Simultaneously Asserted Boolean Equations*. Mathematical Problems in Engineering, 2014. ⟨10.1155/2014/726246⟩. ⟨hal-01002261⟩

Equipe pédagogique

Equipe pédagogique

Auteurs : Gregory Faraut, Dimitri Renard, Bernard Riera, Jean-Marc Roussel

Intervenants : Gregory Faraut, Bernard Riera